

MONOLITH + LOT

Конфигурация балансировочного станка MONOLITH:

- автоматически опускающийся кожух
- система LOT (указатель оси размещения грузиков "12 часов")
- пневматический быстроразъемный зажим
- пневматический тормоз в месте дисбаланса
- калибровка
- синтезатор речи
- лазерная линейка
- ALU программы
- автоматическая блокировка
- автоматическое бесконтактное измерение параметров колеса
- оптимизация
- ультразвуковой датчик измерения ширины диска
- программа ЗР - "Спрятанный грузик"
- сенсорный монитор
- Печать в файл
- память оператора
- автоматическое измерение диаметра, ширины, расстояния
- перерасчет дисбаланса

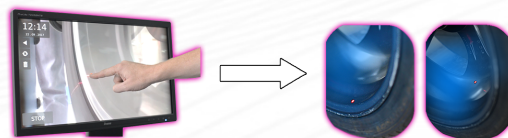


Технические данные

Диаметр диска	10" - 30"
Ширина диска	2" - 15"
Макс. вес колеса	80 kg
Точность	1 g
Точность деления колес	0.45°
Частота вращения:	140 obr/min
мощность приводного двигателя	80 W
Электропитание	230V / 50 Hz
пневматическое питание	8 - 10 bar
Габариты упаковки	980/1250/1990
Вес станка	120 kg

Преимущества машины:

Балансировочный станок оснащен запатентованной системой ввода параметров колеса на основе реального изображения с камеры. Дополнительно, для более точного определения точки корректировки, станок оснащен лазерным указателем, который точно указывает место крепления грузика.



Балансировочный станок MONOLITH с системой LOT (Laser on Top) является ультрасовременным устройством с еще более точным определением точки корректировки. Благодаря лазерному указателю дополнительно обозначается ось "на 12 часов", что исключает риск ошибок при размещении набивных грузиков.

Станок оснащен современной быстросъемной пневматической системой крепления, которая значительно сокращает время и обеспечивает надежное крепление колеса на шпинделе без риска несоосного позиционирования. Управление механизмом крепления осуществляется с помощью удобной ножной педали.



United
States
of
America



(12) **United States Patent**
Roguski et al.

(10) **Patent No.:** US 10,281,355 B2
(45) **Date of Patent:** May 7, 2019

(54) **METHOD AND SYSTEM FOR THE OPTICAL DETERMINATION OF CORRECTION PLANES IN ROTATING ELEMENTS**

FOREIGN PATENT DOCUMENTS

EP 0724144 7/1996
EP 1398611 3/2004
WO 98/10261 3/1998

(71) Applicant: **UNIT S.C. Wieslaw Roguski, Jan Tworek, Zaborow (PL)**

(72) Inventors: **Wieslaw Albin Roguski, Lomianki (PL); Wojciech Wieslaw Roguski, Lomianki (PL); Jan Tworek, Warsaw (PL)**

OTHER PUBLICATIONS

EP Search Report for EP16185127, completed Jan. 17, 2017.
PPO Search Report for P413757, completed Sep. 5, 2016.

(73) Assignee: **UNIT S.C. WIESLAW ROGUSKI, JAN TWOREK, Warsaw (PL)**

Primary Examiner—Walter L Lindsay, Jr.
Assistant Examiner—Philipmarcus T Fadul
(74) *Attorney, Agent, or Firm*—Barnes & Thornburg LLP

(*) Notice: Subject to any disclaimer, the term of this patent is extended or adjusted under 35 U.S.C. 154(b) by 279 days.

(57) **ABSTRACT**

The subject matter of the present invention relates to a system for the optical determination of correction planes in rotating elements, used in the process of balancing, in particular in diagnostic devices equipped with a system which has at least one video camera (K), at least one line projector (RL), a monitor screen (M) and a computer (P) which controls individual component elements of the system, wherein the video camera (K) cooperates with the line projector (RL) while projecting a view of the rotating element (EW) on the monitor screen (M) together with an image of a line (L) projected by means of the line projector (RL).

The subject matter of the present invention also relates to a method for determining correction planes which consists in defining an area of measurement space; is defined on the basis of a virtual rotating element (EW) by placing a rotating element (EW) on the shaft of a diagnostic device (PM) onto which line (L) is projected by means of a line projector (RL), and subsequently an image of the rotating element (EW) is transmitted by means of the video camera (K) to the monitor screen (M) together with an image of the projected line (L), and thus the angles of the lines obtained which forms a change in the values of the radius r_1 from the axis of the shaft of the diagnostic device (PM) and the angle of distance d_1 of the rotating element (EW) from the diagnostic device (PM) in the defined area of measurement space.

(21) Appl. No.: 15/242,957

(22) Filed: Aug. 22, 2016

(65) Prior Publication Data
US 2017/0150440 A1 Mar. 2, 2017

(51) Int. Cl.
G01M 1/28 (2006.01)
G01M 1/16 (2006.01)

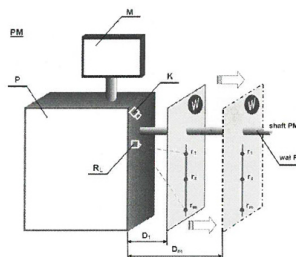
(Continued)

(52) U.S. Cl.
CPC **G01M 1/16** (2013.01); **G01M 1/225** (2013.01); **G01M 1/28** (2013.01); **G01M 1/3081** (2013.01); **G01M 1/3181** (2013.01)

(58) Field of Classification Search
CPC G01M 1/16
(Continued)

(56) References Cited
U.S. PATENT DOCUMENTS
5,827,964 A 10/1998 Douine et al.
6,484,574 B1 11/2002 Douglas et al.
(Continued)

6 Claims, 6 Drawing Sheets



Andreas Jansen
DIRECTOR OF THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

Доступные цвета



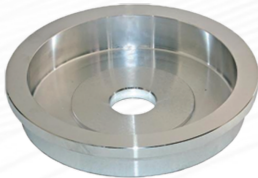

Основные цвета



Цвета на заказ

Дополнительное оборудование

Индекс	Описание	Фото
06.04.017.40	Конус диаметром 110-125 мм для вала $\text{mm } \varnothing 40$	
04.04.008.40	Конус диаметром 125-145 мм для вала $\varnothing 40$	
06.04.009.40	Конус диаметром 145-165 мм для вала $\varnothing 40$	
150400043	Конус диаметром 122-174 мм для вала $\varnothing 40$	

Индекс	Описание	Фото
190400018	Прижимная алюминиевая шайба Ø40	
T-CĘG-001	Клещи-молоток	
WT-2065-1	Інструмент для зняття клейких тягарців	